

KRALJEVINA JUGOSLAVIJA

UPRAVA ZA ZAŠTITU



INDUSTRIJSKE SVOJINE

KLASA 35 (3).

IZDAN 1 SEPTEMBRA 1936.

PATENTNI SPIS BR. 12581

Heller ing. Julius, Wien, Austrija.

Naprava, koja se može voziti, za dizanje, transportovanje odn. prikupljanje i pretovar tereta, za bagerovanje i t. sl.

Prijava od 24 jula 1935.

Važi od 1 januara 1936.

Traženo pravo prvenstva od 24 jula 1934 (Austrija).

Pronalazak se odnosi na takve naprave koje služe za dizanje, transportovanje, odnosno skupljanje i pretovar tereta ili za bagerovanje, čije radno mesto mora često biti menjano i koje se u cilju menjanja mesta mogu voziti, t.j. da budu postavljane na kakvim teretnim kolima, kakvom guseničastom vozilu ili t. sl. Kod naprava ove vrste suprotna dejstva radnih sila dejstvuju na vozilo koje nosi radnu napravu, pri čemu teže da je pritisnu na tle, da je pomeraju i da je preture. Ova suprotna dejstva mora da budu primljena stabilnošću vozila, čija težina stoga mora da se nalazi u izvesnom odnosu prema radnom dejstvu, odnosno mora da bude znatno veća, no što bi to bilo potrebno iz drugih razloga koji dolaze u obzir. Time se povećavaju troškovi oko izvođenja, a pre svega otežava se rad, naročito menjanje radnog mesta po nedovoljno nosivom tlu, n. pr. u šumskim i livadskim predelima.

Predmet ovog pronalaska jeste radna naprava pomenute vrste, koja se može voziti, i kod koje su gore opisane nezgode dalekosežno otklonjene. Pronalazak se sastoji uglavnom u tome, što je radna naprava, odnosno njen za nošenje ili za rad polužni mehanizam tako pokretno i pomerljivo vezan sa vozilom, da se naprava koja je dovedena u radni položaj nezavisno od vozila naslanja na tle, a pri tome ipak ostaje u čvrstoj vodoravnoj vezi sa vozilom, dok naprava pri promeni mesta vozila može biti podignuta na poslednje. Veza između vozila s jedne strane i rad-

ne naprave, njenog nosivog i radnog polužnog mehanizma s druge strane sastoji se pri tome prvenstveno iz jakih vodoravnih zglobnih čepova, oko kojih se radna naprava može obrtno pomerati.

Sl. 1--3 nacrti pokazuju šematički u izgledu sa strane kao i u izgledu odozgo tehnički princip koji čini suštinu ovog pronalaska.

Sl. 4 i 5 pokazuju kao primer izvođenja pronalaska jedan ovome odgovarajući izvedeni bager za kopanje i pretovar koji je postavljen na jednom guseničastom vozilu.

Na sl. 1, 2 i 3 je kao glavni deo radne naprave, odnosno nosivog i radnog polužnog mehanizma, postavljene na vozilu **a**, na primer guseničastom vozilu, predstavljen jedan stub **g**. Na ovom stubu **g** je postavljena sama radna naprava, koja sama za sebe ne čini predmet pronalaska, i koja se na primer sastoji iz kakvog čekrka, iz kakvog bagera za kopanje ili pretovar i t. sl. Stub **g** je utvrđen na jednom u vidu okvira delu **c** (sl. 2), koji je snabdeven sa dva veoma jaka bočna štita **f** (sl. 1 i 2). Oba ova bočna zida **f** su vezana sa vozilom **a**, odnosno okvirom **b** vozila pomoću jakih obrtnih čepova **d**.

Okvir **c** i stub **g** mogu zajedno sa postavljenom radnom napravom biti obrtno pomerani oko obrtnog čepa **d** u pravcu strele I i II (sl. 1). U radnom položaju okvir **c** leži pored vozila **a** na tlu (sl. 1), pri čemu ipak radna naprava pomoću čepa **d** ostaje u čvrstoj vodoravnoj vezi sa vozilom **a**. Ako vo-

zilo treba da bude dovedeno na drugo radno mesto, to delovi *c* i *d* bivaju obrtno pomerani u smeru strele I (sl. 1) tako, da se celokupna radna naprava podiže na vozilo *a*. Stub *g* pri tome zauzima položaj koji je pokazan isprekidanim linijama *g'* (sl. 1).

Umesto stuba *g* može razume se biti izabrano drugo izvođenje, na primer rešetkasta konstrukcija kao nosivi polužni mehanizam za radnu napravu; ova je tada na isti način kao i stub *g* pomoću obrtnog čepa *d* vezana obrtno pomerljivo sa vozilom *a*.

Na delovima (*c*, *g*), koji se mogu obrtno pomerati oko čepa *d*, radne naprave prvenstveno su predviđeni i doboši *r* za namotavanje kao i valjci *s* za užad ili lance koji služe za stavljanje u dejstvo radne naprave. Pogon naprave izvodi se pomoću motora vozila *a*.

Na isti je način prema sl. 4 i 5 sa okvirom *b* vozila *a* obrtno vezan deo *c*₁ pomoću jakog obrtnog čepa *d*. Na ovom je delu *c*₁ opet postavljen jedan stub *g*, koji kod ovog drugog primera izvođenja nosi bager za kopanje i pretovar i u ovom cilju može da se obrće oko svoje ose. Glavni delovi ove naprave za bagerovanje, koja po sebi ne čini predmet ovog pronalaska, obeženi su slovima *h* i *k*. Sl. 4 pokazuje napravu za bagerovanje u radnom položaju, sl. 5 pokazuje njen položaj na vozilu *a* kod menjanja mesta poslednje.

Kod primera izvođenja prema sl. 4 i 5 na gornji kraj stuba *g* deluje poluga i koja služi za pomeranje radne naprave, i koja je vezana sa vozilom *a*, odnosno sa na ovome predviđenom konstrukcijom *j*. Pogon vezne poluge *i*, izlagača *h* i bagerske kašike *k* kao i obrtanje obrtno pomerljivih stubova *g* mogu biti vršeni na proizvoljan podesan način, n. pr. pomoću zupčanih poluga, lanaca ili užadi i t. sl. Kod predstavljenog primera izvođenja svi se ovi pogoni izvode hidrauličkim putem pomoću kakve (nepokazane) crpke, koja može biti postavljena na samom vozilu *a* i biti stavljana u dejstvo njegovim motorom. Cilindri različitih hidrauličkih pogonskih naprava označeni su u sl. 4 i 5 sa *m*, *n*, *p* i *q*.

Deo *c* (sl. 1—3), odnosno *c*₁ (sl. 4 i 5), koji nosi samu radnu napravu, obrazuje uvećanje oslone površine vozila i on u radnom položaju prima teret radne naprave kao i vertikalna suprotna dejstva radne sile,

tako, da ove sile ne deluju na samo vozilo *a*. Ali usled toga što vozilo sa radnom napravom pomicu obrtnog čepa *d* ostaje u čvrstoj vodoravnoj vezi, bivaju vodoravne sile primane kako vozilom tako i delom *c*, odnosno *c*₁ koji se naslanja na tle. Težina radne naprave i povratna dejstva radnih sila pritiskuju deo *c* odnosno *c*₁ veoma snažno na tle, čime se postiže kvačenje vozila i radne naprave. Radi još snažnijeg kvačenja može deo *c*₁ biti snabdeven sa ispadima koji zalaze u tle (sl. 4 i 5). Uprkos ovog kvačenja pri promeni radnog mesta ne nastaju nikakve teškoće, pošto kod završetka rada deo *c*, odnosno *c*₁ biva podizan vertikalno sa tla.

Patentni zahtjevi:

1.) Naprava, koja se može voziti, za dizanje, transportovanje, odnosno skupljanje i pretovar tereta, za bagerovanje i t. sl., naznačena time, što je radna naprava, odnosno njen nosivi ili radni polužni mehanizam tako pokretno vezan sa vozilom, da se naprava koja je dovedena u radni položaj nezavisno od vozila, no ipak uz održavanje čvrste vodoravne veze sa vozilom, oslanja na tle i pri promeni mesta vozila može biti podignuta na isto.

2.) Naprava, koja se može voziti, po zahtevu 1, naznačen time, što je radna naprava odnosno njen nosivi i radni polužni mehanizam pomoću vodoravnog zglobnog čepa (*d*) vezan sa vozilom (*a*) ili na okviru (*b*) koji je utvrđen na vozilu, iako, da naprava može biti obrtno pomerana u radni položaj i biti stavljena na tle, a u cilju premeštanja radnog mesta može biti podignuta na vozilo.

3.) Naprava, koja se može voziti, po zahtevu 1 i 2, naznačena time, što je radna naprava, odnosno njen noseći i radni polužni mehanizam, postavljena na naročitom ležišnom delu (*c* odnosno *c*₁) koji se naslanja na tle, i koji je sa vozilom vezan pomoću vodoravnog zglobnog čepa (*d*)

4.) Naprava, koja se može voziti, po zahtevu 1 do 3, naznačena time, što je na ležišnom delu (*c* odnosno *c*₁) koji nosi radnu napravu postavljen stub (*g*), koji nosi noseći i pogonski polužni mehanizam radne naprave.

FIG. 1

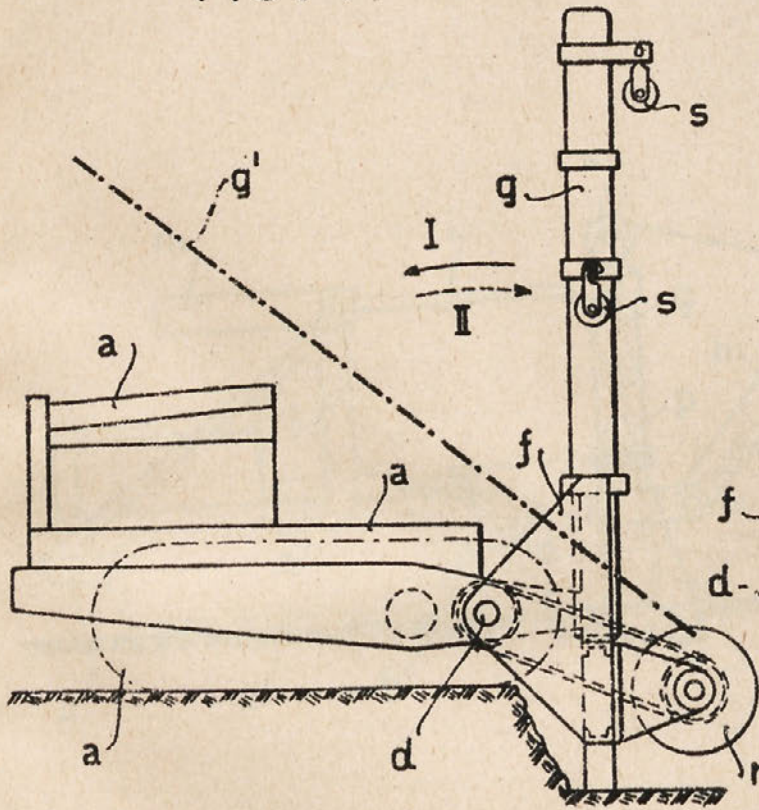


FIG. 2

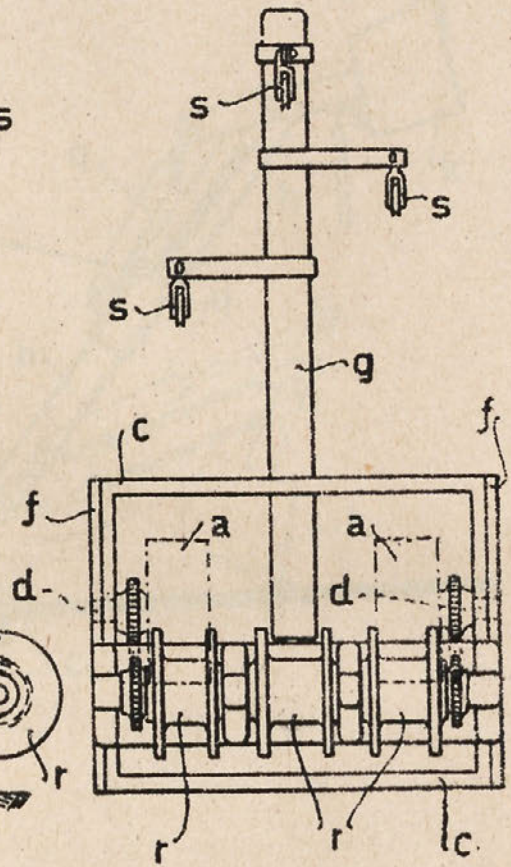
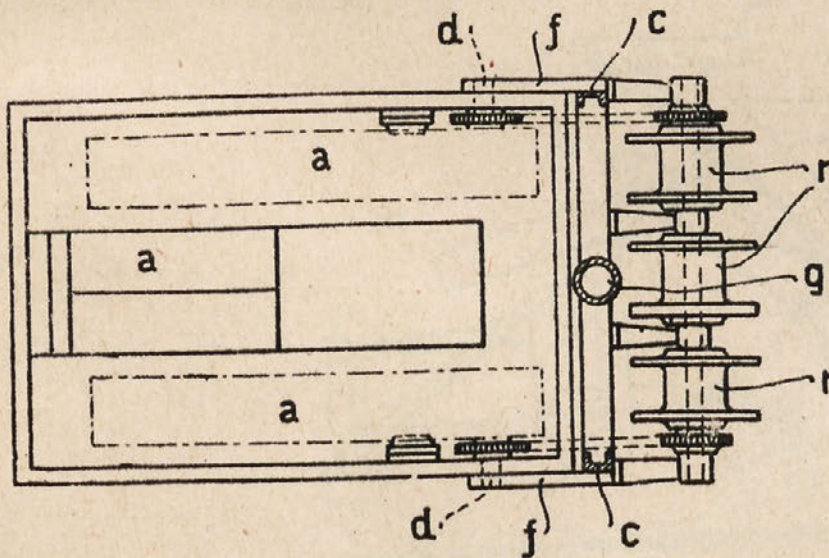


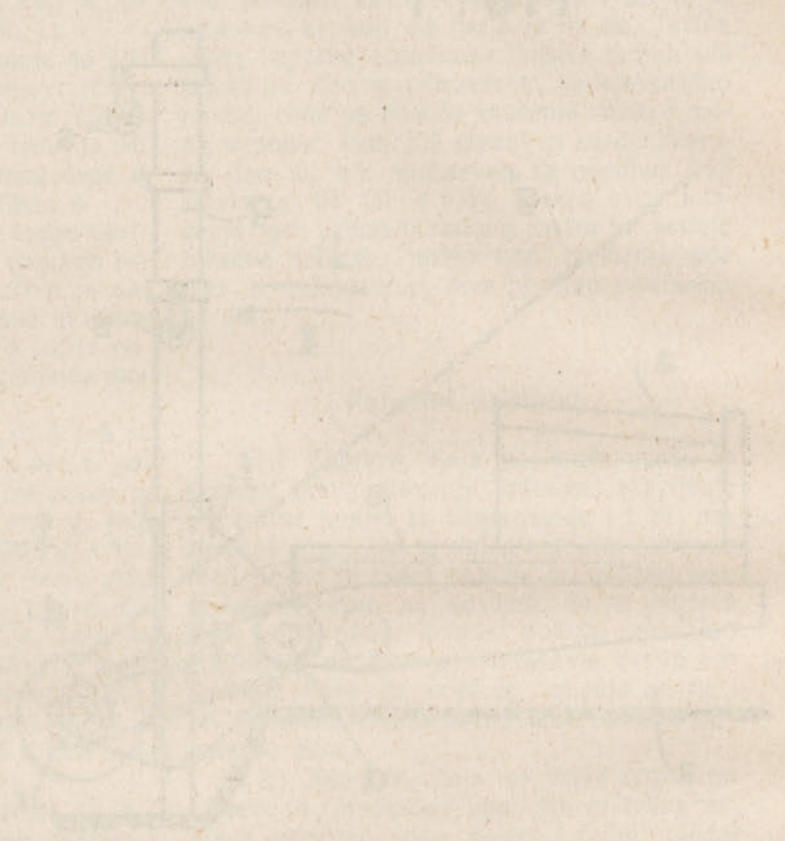
FIG. 3



Faint text label, possibly 'Fig. 1' or similar, located above the first diagram.



Faint text label, possibly 'Fig. 2' or similar, located above the second diagram.



Faint text label, possibly 'Fig. 3' or similar, located above the third diagram.



FIG. 4

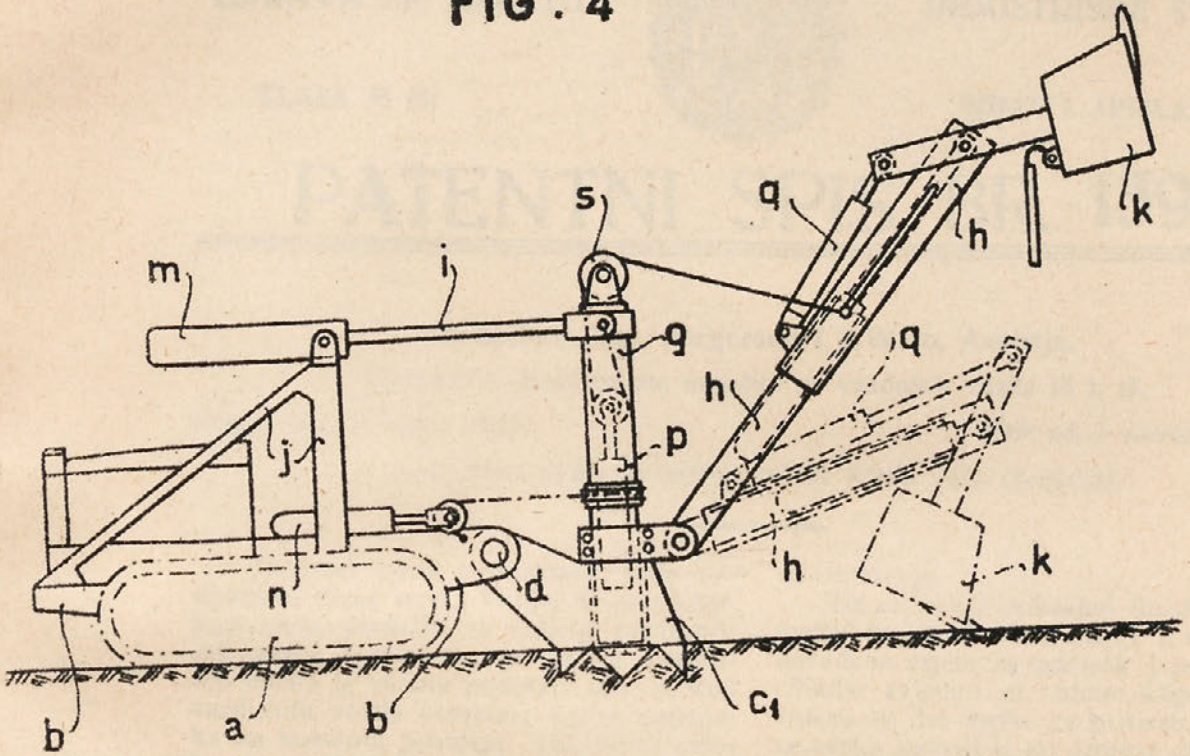


FIG. 5

